

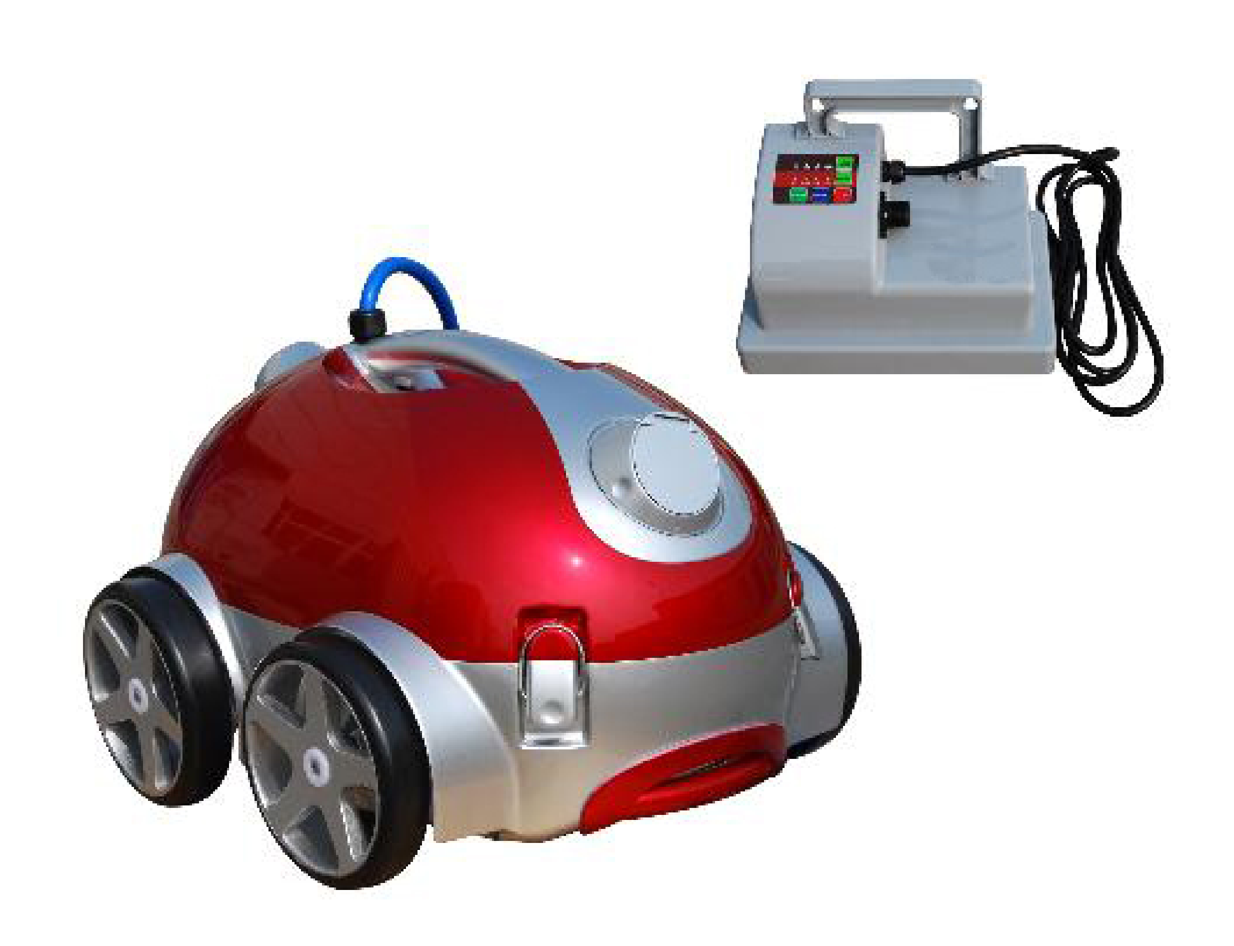
CRISTALINE France

ZAC LES EPALITS

42610 SAINT ROMAIN LE PUY

Gencod: 3555810036741

CRISTACLEAN SOL HJ1009 ROBOT AUTOMATIQUE POUR PISCINES A FOND PLAT



MANUEL D'INSTRUCTIONS

Précautions importantes

1. Ce robot est destiné aux piscines à fond plat.

2. Vérifiez que la tension électrique du pays soit compatible avec l'appareil.

3. Afin de ne pas endommager le robot, ne jamais le mettre en marche s"il n'est pas dans la piscine.

4. Assurez-vous que les prises de courant électriques détiennent une protection à la terre.

5. Ne pas faire fonctionner l'appareil lorsque des personnes sont dans la piscine

6. Avant de mettre l'appareil sous tension, s'assurer que le câble soit entièrement sorti pour éviter tout enroulement, qui pourrait affecter la performance de l'appareil de nettoyage ou l'endommager.

7. Le sac filtrant doit être nettoyé chaque fois que vous utilisez l'appareil.

8. L'appareil doit être stocké dans un endroit frais et aéré à l'abri de la lumière directe du soleil quand il n'est pas utilisé.

9. L'unité d'alimentation doit être placée à l'abri du soleil. Afin d'éviter la surchauffe et les dégâts potentiels sur les composants, ne jamais la couvrir.

10. Le transformateur ne peut être ouvert que par notre service après vente. Toute ouverture de l'appareil par une personne étrangère à notre réseau de SAV entraînerait la perte de la garantie.

11. Afin d'éviter tout accident ou choc électrique, l'unité d'alimentation doit se situer au minimum à 3,5 m du bord de la piscine.

12. Ne pas enlever l'autocollant de protection du tableau de commande.

13. N'utilisez pas l'appareil de nettoyage hors des environnements et conditions exposées dans ce manuel.

Sommaire

I. Introduction:

Le nettoyeur automatique CRISTACLEAN SOL HJ1009 est un nouveau type de robot de piscine très efficace et destiné aux piscines à fond plat. Grâce à une programmation élaborée, il peut nettoyer le fond automatiquement sans vider la piscine. De plus, il filtre l'eau du bassin en la débarrassant des particules en suspension et des sédiments.

Le robot fonctionne sur courant continu 24 Volts, ce qui assure son utilisation en toute sécurité.

Veuillez s'il vous plaît lire ce mode d'emploi soigneusement avant l'utilisation et le garder pour les prochaines utilisations.

II. Sécurité:

1, Position de l'unité d'alimentation : Conformez vous aux numéros 9 et 11 dans “Précautions Importantes”.

2, Conditions pour l'alimentation: conformez vous au numéro 4 dans “ Précautions Importantes”.

⚠ Avant la connexion de l'appareil de nettoyage à l'alimentation, vérifiez que la tension et la fréquence de votre réseau électrique correspondent aux indications figurant sur l'étiquette au dos de l'alimentation.

III. Spécifications:

1. Voltage et Fréquence: 220V (230V) et 50-60Hz
2. Tension de sortie: courant continu 24V
3. Puissance: 150W
4. Puissance de sortie évaluée; 120W
5. Fonctionnement: 1h/1.5h/2h/2.5h
6. Longueur du câble: 15m
7. Surface maximum de nettoyage: 100m^2
8. Capacité du filtre: 15m^3/h
9. Porosité du filtre: 150µm
10. Température de l'eau pour utilisation: 10°C - 35°C
11. Vitesse: 15-18m/min

12. Grade ： Nettoyeur-IP68　　Unité d'alimentation-IPX4

13. Température pendant utilisation : 10°C - 40°C

14. Profondeur maximum de la piscine : 2.5m

□. Structure du Robot

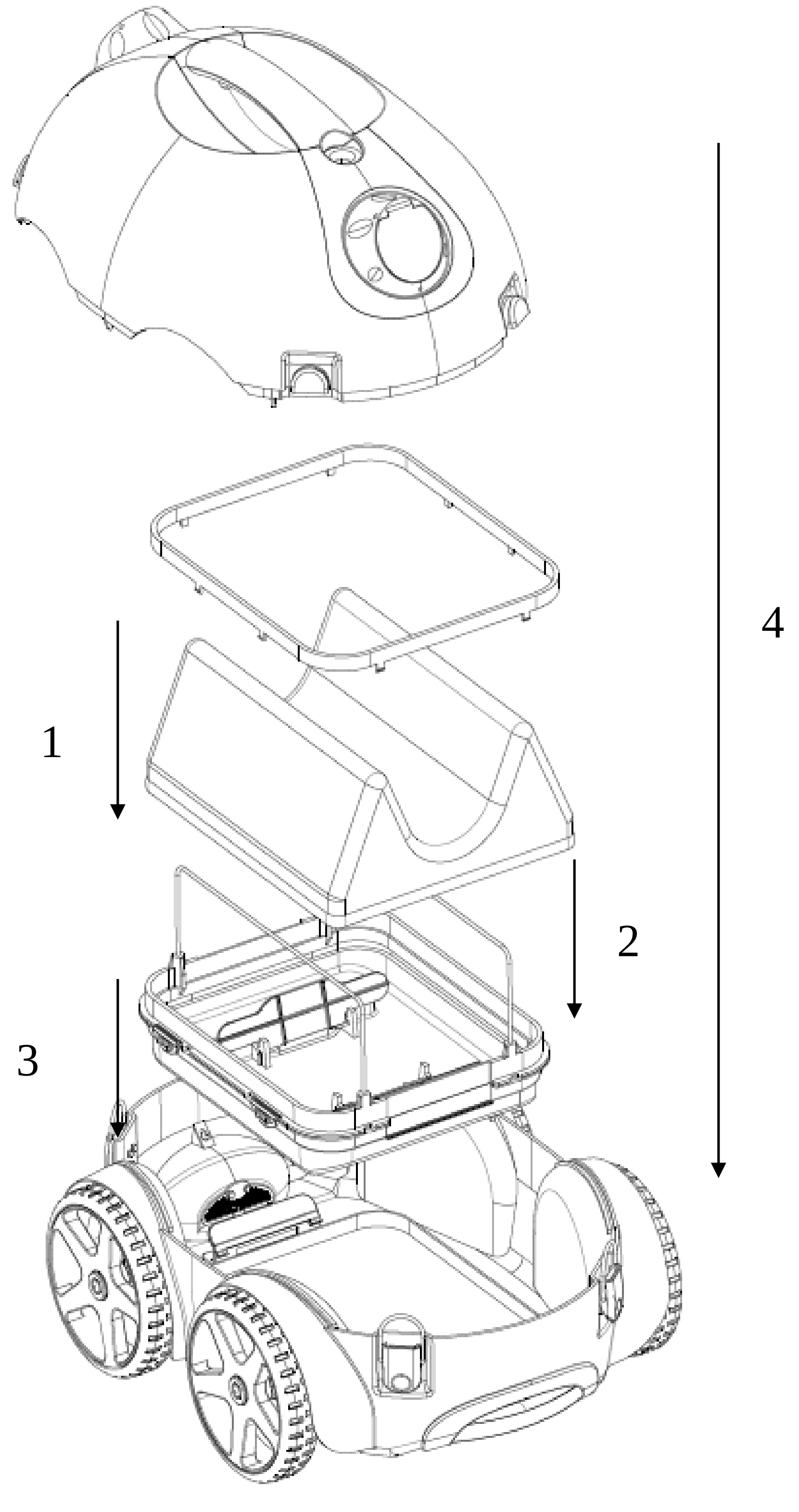


Fig. 4-1

□. Instruction d'opération

5.1 Connexion du câble

Branchez le câble du robot sur le connecteur du boîtier d’alimentation (assurez-vous de le brancher dans la bonne position et dans le bon sens), et serrez le verrouillage.

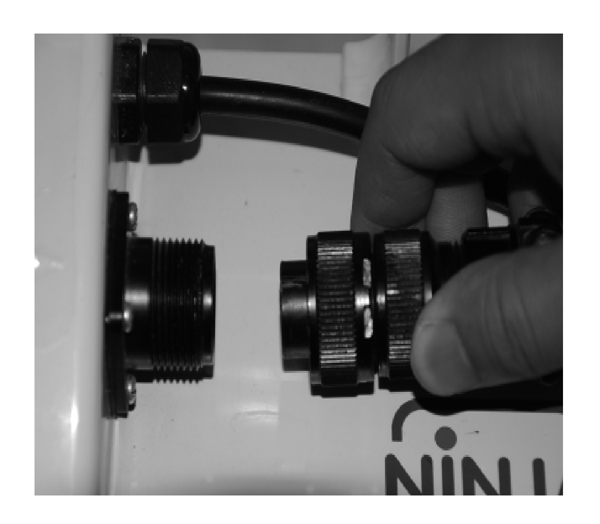


Fig.5-1



Fig.5-2

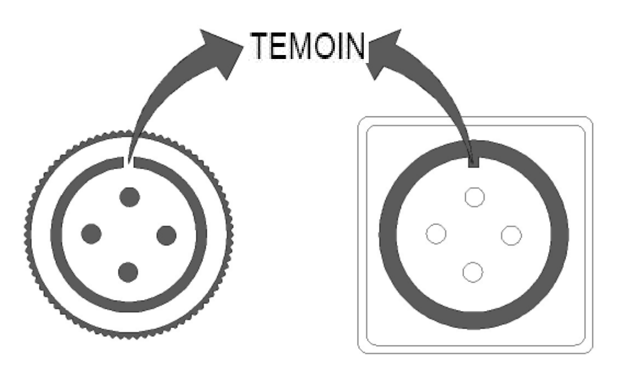


Fig. 5-3

5.1.2 Branchez le câble sur le secteur

5.2 Tableau de commande (Appuyer autant de fois que nécessaire pour sélectionner l'option choisie)

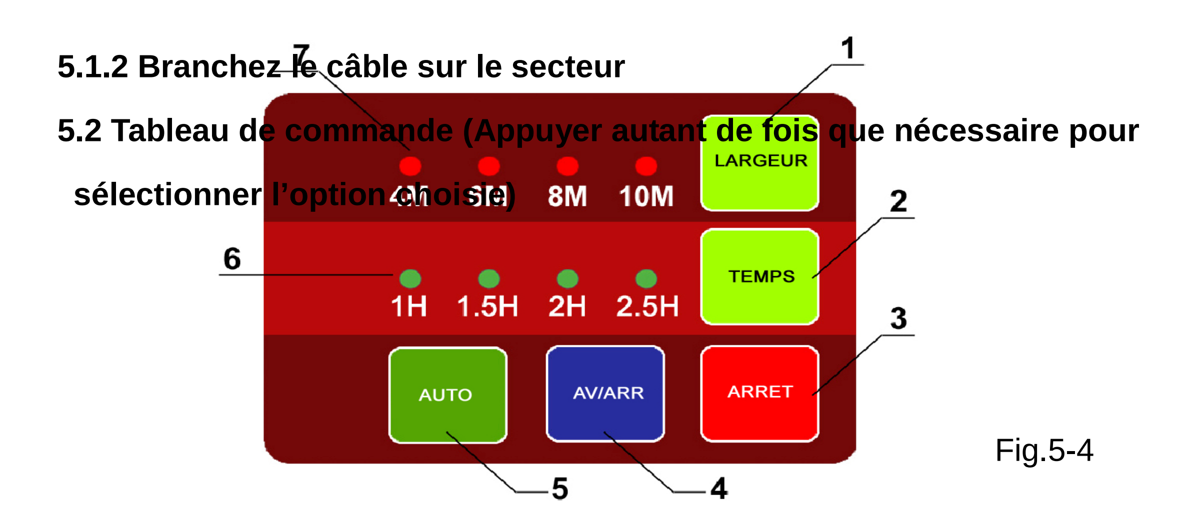


Fig.5-4

5-1. Boutons et voyants indicateurs

No.	Bouton	Spécification	Fonction
1	LARGEUR	Largeur de piscine à sélectionner	
2	TEMPS	Temps de cycle à sélectionner	
3	ARRET	Bouton d'arrêt	
4	AV/ARR	Marche avant ou arrière en manuel	Permet de ramener le nettoyeur à un endroit souhaité
5	AUTO	Mode automatique	Le nettoyeur travaillera en automatique
6		Voyant de cycle de fonctionnement	
7		Voyant indicateur de largeur de piscine	

5.3 Fonction et ajustement de la buse

Il y a deux buses sur le robot (comme indiqué sur la fig.5-5), pendant que l'une s'ouvre l'autre se ferme. L'eau est expulsée par la buse ouverte et propulse le robot dans la direction opposée. Ajustez l'orientation des buses à l'aide de repères afin de faire décrire au nettoyeur une trajectoire en courbe.

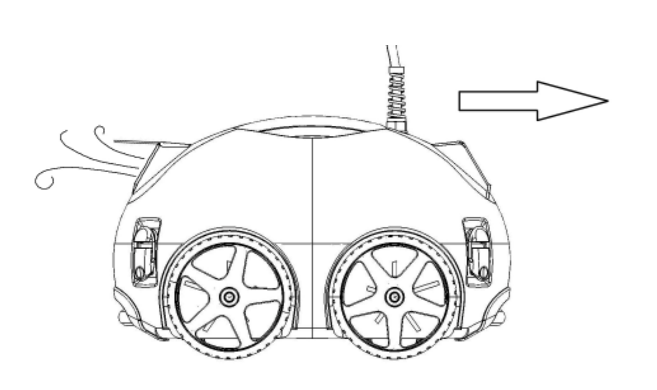


Fig. 5-5

5.3.1 Le déplacement d'appareil :

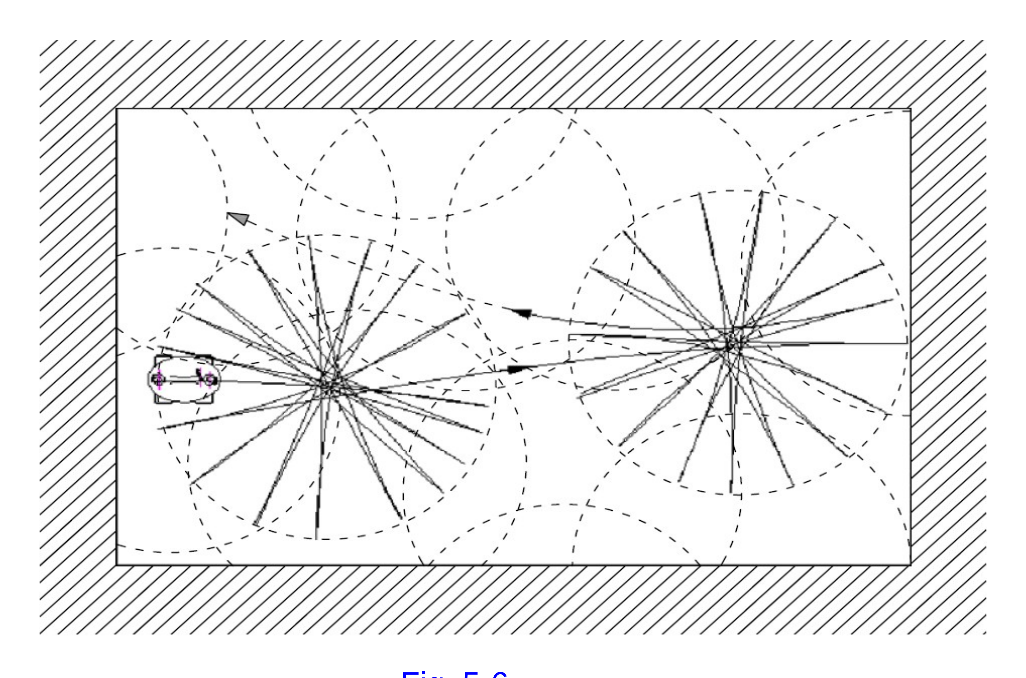
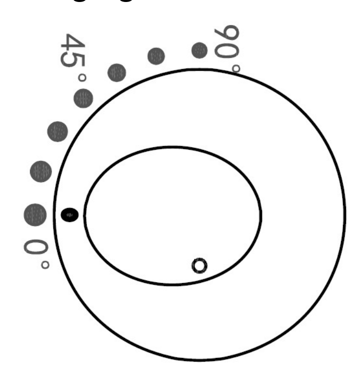


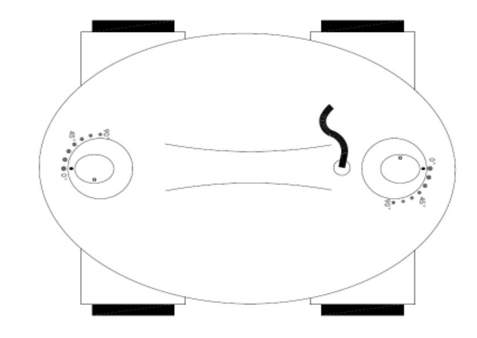
Fig. 5-6

L'appareil effectue le nettoyage en se déplaçant successivement d'une zone à l'autre, en décrivant à l'intérieur de chacune d'elles divers allers-retours en forme d'étoile avant de changer de zone, et ainsi de suite.

Remarque : le déplacement ci-dessus (Fig.5-6) est approximatif, en raison des différentes formes de piscines et du réglage de la buse. Le déplacement réel sera par conséquent quelque peu différent de celui repris dans la Fig.5-6

5.3.2 Réglage de la buse

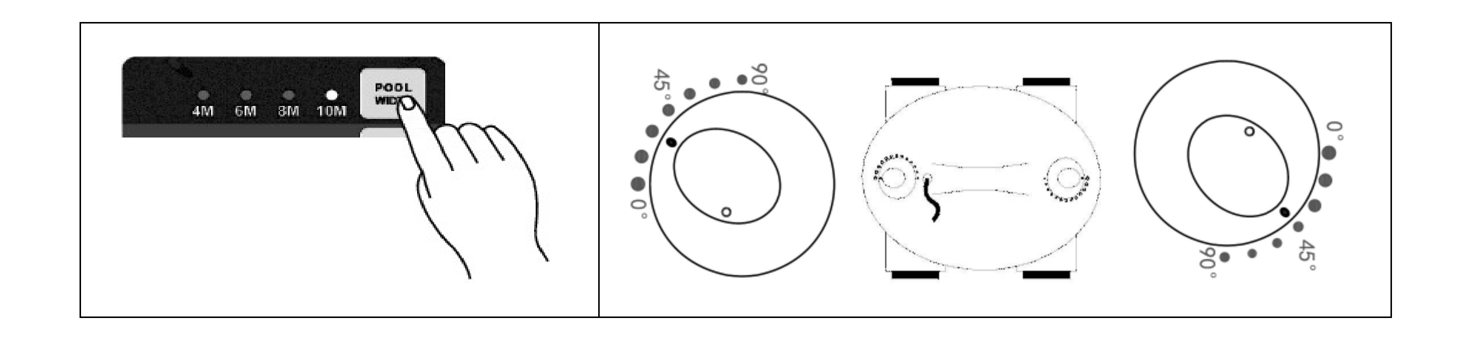




5.3.3 Exemple de programmation:

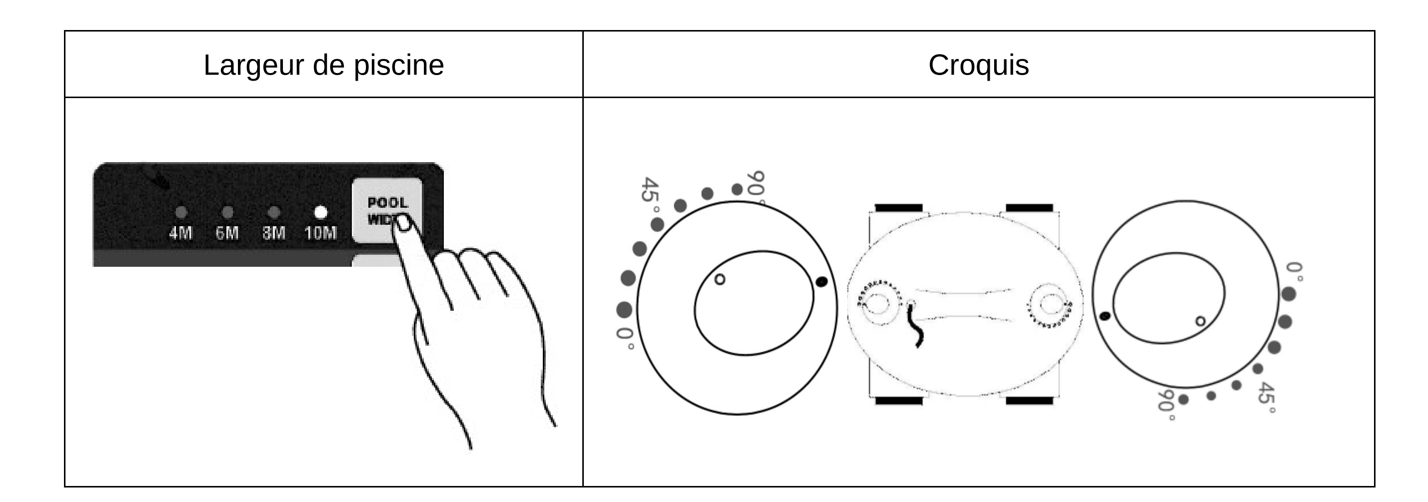
1.) L'appareil en déplacement rapide

Largeur de piscine	Croquis



2.) L'appareil en déplacement plus lent

Largeur de piscine	Croquis

Largeur de piscine	Croquis
	

Remarque:Les positions proposées ci-dessus sont approximatives, réglez la buse selon votre piscine en observant son fonctionnement afin d'éviter un enroulement important du câble.

3.) Aide au réglage

Le parcours et la vitesse peuvent être modifiés en réglant l'orientation de la buse.

1. Pour un déplacement plus rapide : positionnez le repère ● (une entaille) entre 0°~90.

Remarque : Plus le repère ● se rapproche de 0° plus la vitesse de déplacement du robot est grande.

1) Le réglage du repère ● sur la position 45°provoque un déplacement approximatif en ligne droite.
2) Le réglage du repère ● entre 0°et 30°provoque un déplacement vers la droite.
3) Le réglage du repère ●entre 60°et 90°provoque un déplacement vers la gauche.
4) Le réglage de la buse proche de la position 45°, provoquera une courbure de déplacement faible.

2. Pour un déplacement plus lent : positionnez le repère ○ (sur clapet) entre 0°~90.

Remarque : Plus le repère ○ se rapproche de 90° plus la vitesse de déplacement du robot est faible.

1) Le réglage du repère○au point 75°, provoquera un déplacement approximatif en ligne droite.

2) Le réglage du repère ○ entre 0°et 60°, provoque un déplacement l'appareil vers la gauche.

3) Le réglage du repère ○ au point 90° , l'appareil tournera vers la droite.

4) Si le réglage de la buse est proche de la position 75°, la courbure de déplacement sera faible.

En raison des différentes formes de piscine, et du réglage de la buse, le déplacement sera un peu différent dans la réalité.

En principe, vous devez régler la buse pour que l'appareil décrive un arc de grand rayon si la piscine est large, et inversement.

Au cas où le câble s'enroule exagérément, inverser le sens de rotation de l'appareil (exemple en déplacement rapide le réglage était sur 15 ° donc un déplacement vers la droite passer à la position 75 ° déplacement vers la gauche), soit déliez manuellement le câble.

Notez le réglage effectué ou modifiez-le si nécessaire pour affiner l'efficacité des déplacements.

Remarque : Si vous avez opté pour un déplacement lent, les distances d'aller-retour seront raccourcies, en conséquence, il y a lieu d'augmenter la longueur de déplacement de l'appareil en modifiant l'option des largeurs piscines sur le tableau de commande.

5.4 Immersion de l'appareil

Mettez l'appareil dans l'eau en le tenant par la poignée en évitant de toucher la paroi.

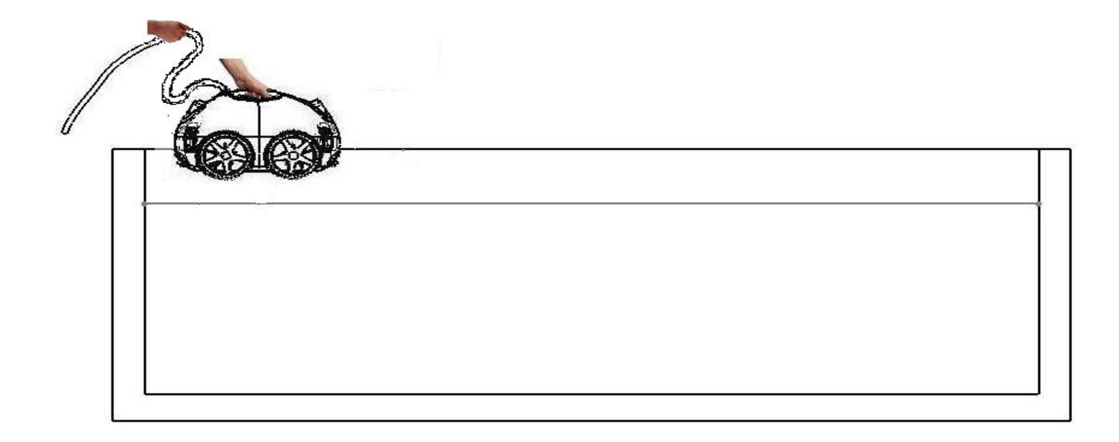


Fig. 5-7

L'appareil commence à se remplir d'eau. Laissez- le descendre lentement dans l'eau en le retenant par le câble jusqu'à ce qu'il se pose doucement sur le fond.

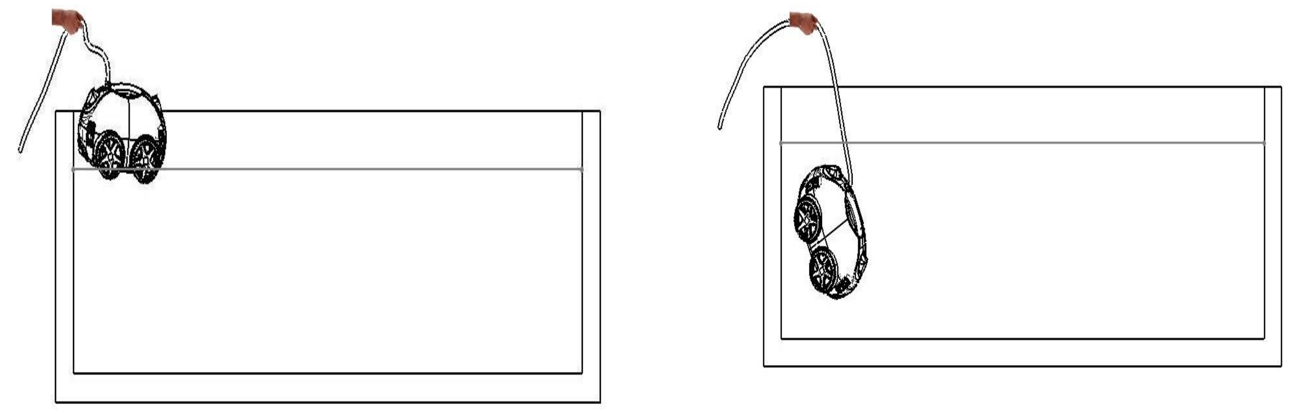


Fig. 5-8

Ajustez la longueur du câble dans le bassin dès que l'appareil démarre



Fig.5-9

Respectez les processus ci-dessus pour éviter le retournement du robot

5.5 Nettoyage du sac filtrant

Ouvrez les 4 loquets de fermeture de la partie supérieure du robot

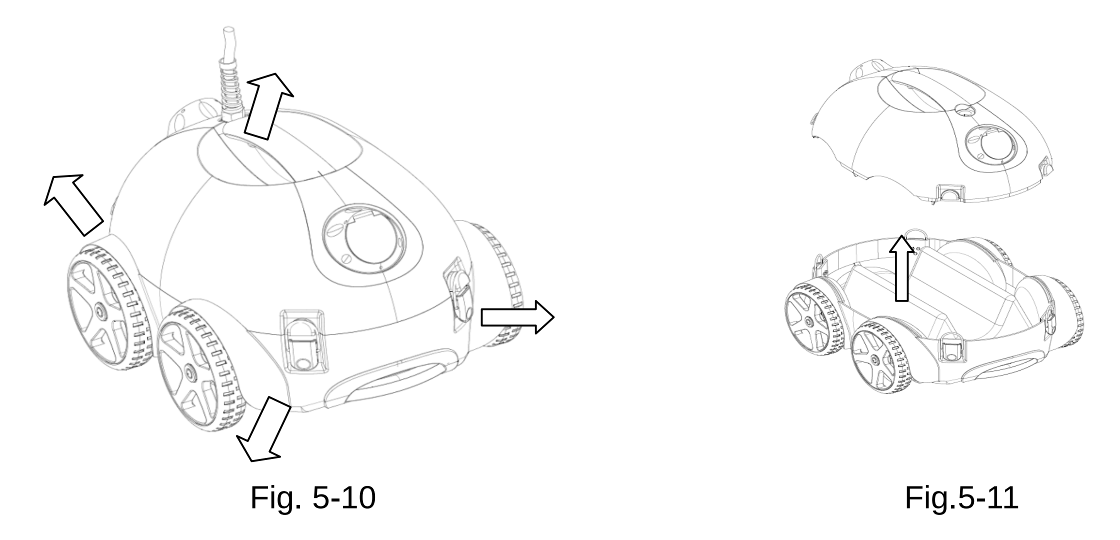


Fig. 5-10 Fig.5-11

Pressez les languettes au-dessous du robot en sortant le bac filtrant

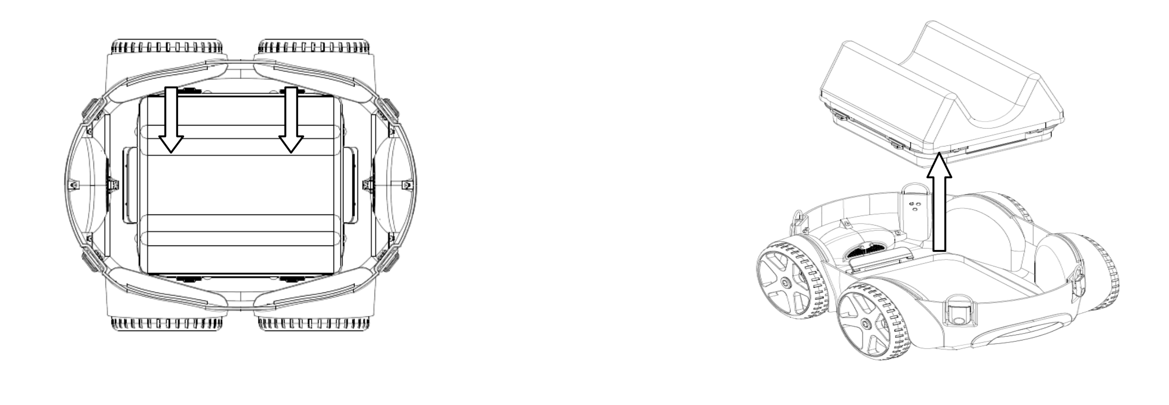


Fig. 5-12 Fig.5-13

Dégrafez les 4 serrages, démontez le sac filtrant

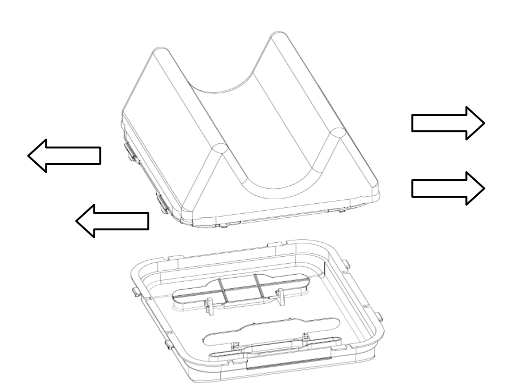


Fig.5-14

Rincez séparément le sac et le plateau



Fig.5-15

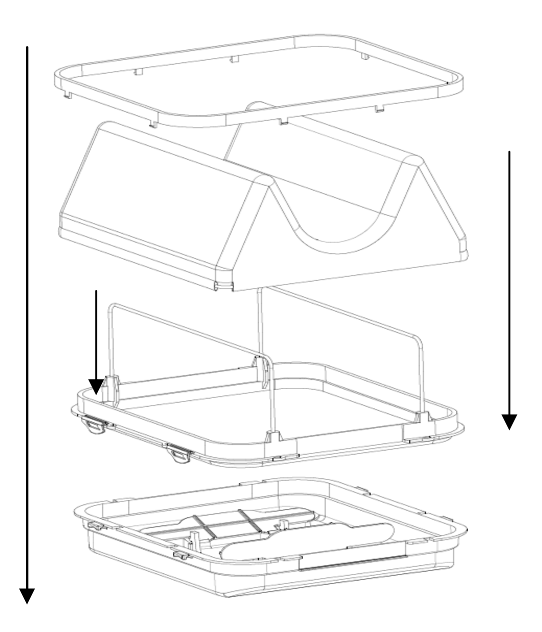


Fig.5-16



5.6 Echange du sac filtrant

Echangez le sac filtrant suivant instruction à droite au cas où le sac abîme, rassemblez le robot en suivant instruction dans l’ordre inverse (voir la fig.4-1).



5.7 Conseils utiles.

- Après chaque utilisation de l'appareil, déconnectez-le de la prise secteur. (Assurez-vous, pour cela que vos mains ou vos pieds ne sont pas mouillés).
- Pour ne pas endommager la paroi du bassin ou le robot, veillez à ce que le robot ne la touche pas pendant vous le retirez de la piscine.
- Avant d'enlever le robot de la piscine, suspendre le robot 10-15 secondes au-dessus du bassin afin de le vider de son eau.
- Pour sortir le robot de la piscine, le tenir par la poignée et jamais par le câble.

VI. Guide de panne

Symptôme	Raison possible	Actions correctives
Le câble est enroulé	Le câble n’est pas complètement déroulé	Débranchez le câble et le déroulé
	L’angle de buse est incorrect	Ajustez les buses
	Obstacle dans le bassin	Enlevez les obstacles
	Trop de câble dans le bassin	Enlevez l’excédent de câble et assurez-vous de la bonne longueur du câble
	Le robot est collé sur une bonde d’aspiration	Arrêtez le système de filtration
		Déliez manuellement le câble.
L’appareil n’atteint pas tout le bassin	L’alimentation était mal positionnée	Ajustez l’emplacement de l’unité d’alimentation de sorte que le robot puisse atteindre tous les points du bassin
	L’angle de la buse est incorrect	Réglez l’angle de la buse
	Le système de filtration est en marche	Arrêtez le système de filtration
	Pas assez de câble dans le bassin	Déroulez davantage de câble
L’appareil ne fonctionne pas	L’alimentation électrique n’est pas bien connectée à la prise	Branchez la prise du transformateur et le câble
	Dégât pendant le transport	Contactez le vendeur local
	La tension du pays n’est pas compatible avec l’appareil	Contactez le vendeur local

Ⅶ. Liste des pièces

Item	Description	Modèle	Quant (pc)	Usage	Remarque
1	L'appareil	HJ1009	1		Dans le carton
2	L'alimentation	HJ1009	1		Dans le carton
3	Notice & certificat		1		

□. Garantie pour la France

Ce produit est passé par différents essais de qualité et de sécurité effectués par le département technique de l'usine.

Information de la garantie:

1. La période de garantie est de 24 mois ou de 900 heures d'utilisation à partir de la date d'achat et il est établi selon les termes du code de la consommation, ainsi que la garantie légale des défauts et vices cachés qui s'applique en tout état de cause dans les conditions des articles 1641 à 1649 du code civil français.
2. La garantie sera annulée au cas où le produit est manipulé ou a été réparé par des personnes non qualifiées étrangères aux services de réparations agréés.
3. La garantie couvre seulement des défauts d'usine, elle ne couvre pas les dommages provoqués par une mauvaise utilisation de l'article.
4. Toute réclamation introduite ou réparation effectuée pendant la période de garantie sera soumise à la présentation obligatoire de la facture d'achat.

Les informations données dans cette notice s'avéraient exactes au moment de son impression, cependant avec le souci d'améliorer constamment la production, certains détails techniques, équipement standardisé et options peuvent faire l'objet de modification sans aucun préavis.

Hot line : 04.77.97.77.50 du lundi au vendredi de 14 heures à 17 heures.





Programmes Environnementaux, Directive Européen WEEE



Merci de respecter les réglementations de l'UNION Européenne en aidant à la protection de l'environnement. Retournez les articles électriques défectueux au centre de recyclage assigné par votre municipalité. Ne pas les jeter dans votre poubelle de déchets ménagers.

Pour les articles avec piles remplaçables, retirer les piles avant de jeter le produit.